
Chapitre 8. Fonctions de deux variables

Table des matières

1	Généralités	2
1.1	Un minimum de topologie de \mathbb{R}^2	2
1.2	Ensemble de définition d'une fonction de deux variables.	2
1.3	Représentation graphique.	2
1.4	Fonctions partielles	3
2	Limites et continuité	3
3	Dérivées partielles	3
3.1	Dérivées partielles d'ordre 1	3
3.2	Développement limité d'ordre 1	4
3.3	Dérivées partielles d'ordre 2	4
3.4	Développement limité d'ordre 2	5
4	Extremums d'une fonction de deux variables	5

1 Généralités

1.1 Un minimum de topologie de \mathbb{R}^2

Définition 1 : La distance euclidienne entre deux couples de réels $M_1 = (x_1, y_1)$ et $M_2 = (x_2, y_2)$ est le nombre réel :

$$d(M_1, M_2) = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

Remarque : Si on représente ces couples par des points du plan relativement à un repère orthonormal, cette distance est donnée par le théorème de Pythagore.

Propriétés : Pour tous couples A, B, C :

- a) $d(A, B) = d(B, A)$ (la distance est symétrique).
- b) $d(A, B) \geq 0$ et $d(A, B) = 0 \Rightarrow A = B$.
- c) $d(A, B) \leq d(A, C) + d(C, B)$ (Inégalité triangulaire)

Définition 2 : Soit A un couple de réels et r un réel strictement positif. La boule ouverte de centre A et de rayon r est l'ensemble des éléments M de \mathbb{R}^2 tels que $d(A, M) < r$.

De même, la boule fermée de centre A et de rayon r est l'ensemble des éléments M de \mathbb{R}^2 tels que $d(A, M) \leq r$.

Définition 3 : Un **ouvert** de \mathbb{R}^2 est une partie U de \mathbb{R}^2 telle que, pour tout point M de U , il existe une boule ouverte de centre M qui soit entièrement contenue dans U .

Exemples :

- Une boule ouverte est un ouvert.
- Le quart de plan E défini par : $E = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / x > 0, y > 0\}$ est un ouvert.
- \mathbb{R}^2 est un ouvert.

Définition 4 : Soit M un élément de \mathbb{R}^2 . On appelle **voisinage** de M tout ouvert de \mathbb{R}^2 contenant M .

En particulier : Un ouvert de \mathbb{R}^2 est un voisinage de chacun de ses points.

1.2 Ensemble de définition d'une fonction de deux variables.

On considère une fonction f de \mathbb{R}^2 vers \mathbb{R} :

$$f : (x, y) \mapsto f(x, y)$$

L'ensemble de définition de f est le sous-ensemble de \mathbb{R}^2 formé des couples de réels tels que $f(x, y)$ existe.

Exemples :

- a) Soit $f(x, y) = x + \frac{1}{2}y + 1$: $D_f = \mathbb{R}^2$
- b) Soit $f(x, y) = (\ln x)(\ln y)$: D_f est le quart de plan $U = \{(x, y) / x > 0, y > 0\}$. C'est un ouvert.
- c) Soit $f(x, y) = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$: D_f est la boule fermée de centre $(0, 0)$ et de rayon 1.
- d) Soit $f(x, y) = e^{x+y} - x^2y \ln(x^2 + y^2)$: $D_f = \mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$

1.3 Représentation graphique.

On considère l'espace euclidien rapporté à un repère orthonormal $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$. La représentation graphique d'une fonction f de \mathbb{R}^2 vers \mathbb{R} est l'ensemble des points de cet espace de coordonnées (x, y, z) tels que : $z = f(x, y)$.

Cette représentation graphique est une **surface** dans l'espace.

Exemples : Si $f(x, y) = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$, la surface représentative de la fonction f est la **demi-sphère** de centre $(0, 0)$ et de rayon 1, avec $z \geq 0$.

Si $f(x, y) = x + \frac{1}{2}y + 1$, la surface représentative de la fonction f est un plan de l'espace, d'équation $z = x + \frac{1}{2}y + 1$. Cette fonction est dite **affine**.

1.4 Fonctions partielles

Définition 5 : Soit f une fonction de deux variables. La **fonction partielle** f_x est définie par :

$$f_x : x \mapsto f(x, y)$$

(la variable y est alors considérée comme un paramètre).

De même la **fonction partielle** f_y est la fonction qui à tout réel y associe $f(x, y)$.

Ces fonctions partielles sont des fonctions de \mathbb{R} vers \mathbb{R} , on peut donc les étudier comme telles (dérivée, tableau de variation, limites...).

2 Limites et continuité

Définition 6 : Soit f une fonction définie sur un ouvert U de \mathbb{R}^2 et $M_0 = (x_0, y_0)$ un élément de U ou tel que toute boule centrée en M_0 ait une intersection non vide avec U . Alors :

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x, y) = \ell \quad \Leftrightarrow \quad \forall \epsilon > 0, \exists \alpha > 0 \quad / \quad (d(M_0, M) < \alpha \text{ et } M \in U) \Rightarrow |f(x, y) - \ell| < \epsilon$$

Remarque : Les opérations sur les limites ont les mêmes propriétés que pour les limites de fonctions d'une seule variable réelle.

Définition 7 : Soit f une fonction définie sur un ouvert U de \mathbb{R}^2 et $M_0 = (x_0, y_0)$ un élément de U . Alors f est continue en M_0 si et seulement si :

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x, y) = f(x_0, y_0)$$

Remarque : D'après les propriétés des opérations sur les limites on obtient :

- La somme, le produit, de deux fonctions continues en M_0 est continue en M_0 .
- Si f et g sont deux fonctions continues en (x_0, y_0) et si $g(x_0, y_0) \neq 0$ la fonction quotient $\frac{f}{g}$ est continue en (x_0, y_0) .
- Applications : les polynômes, les fonctions rationnelles sont continues en tout point de leur ensemble de définition.

Théorème 1 :

Si f est continue en (x_0, y_0) , les deux applications partielles $f_x : x \mapsto f(x, y_0)$ et $f_y : y \mapsto f(x_0, y)$ sont continues respectivement en x_0 et y_0 .

Attention ! la réciproque de ce théorème est fautive.

Exemple : Soit f la fonction définie par $f(x, y) = \frac{xy}{x^2 + y^2}$ si $(x, y) \neq 0$, et $f(0, 0) = 0$.

Les applications partielles $f_x : x \mapsto f(x, 0)$ et $f_y : y \mapsto f(0, y)$ sont toutes deux constantes nulles sur \mathbb{R} , et en particulier elles sont continues en 0. Par contre f n'est pas continue en $(0, 0)$ puisque pour tout réel x non nul : $f(x, x) = \frac{1}{2}$.

3 Dérivées partielles

3.1 Dérivées partielles d'ordre 1

Définition 8 : Soit f une fonction définie sur un ouvert U et (x_0, y_0) un point de U .

• Si la fonction partielle $f_x : x \mapsto f(x, y_0)$ est dérivable en x_0 , on dit que f admet une dérivée partielle d'ordre 1 par rapport à x en (x_0, y_0) , et on note :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = f'_x(x_0, y_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0}$$

• De même, si l'application partielle $f_y : y \mapsto f(x_0, y)$ est dérivable en y_0 , on dit que f admet une dérivée partielle d'ordre 1 par rapport à y en (x_0, y_0) et on note :

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = f'_y(x_0, y_0) = \lim_{y \rightarrow y_0} \frac{f(x_0, y) - f(x_0, y_0)}{y - y_0}$$

• Si pour tout élément (x, y) de U f admet une dérivée partielle d'ordre 1 par rapport à x (resp. par rapport à y), on dit que f admet une dérivée partielle d'ordre 1 par rapport à x (resp. par rapport à y) sur U : de ce fait on définit deux nouvelles fonctions sur U , les **dérivées partielles** de f , notées $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$, ou bien : f'_x et f'_y .

Définition 9 : Une fonction f est de classe C^1 en (x_0, y_0) (resp. sur un ouvert U) si ses deux dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$ sont continues en (x_0, y_0) (resp. sur U).

Exemple 1 : Soit $f(x, y) = x^2y + y^2 + 3x$ (f est une fonction polynôme en x et y , définie sur \mathbb{R}^2).
Alors $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2xy + 3$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = x^2 + 2y$.

Exemple 2 : Soit $f(x, y) = e^{x+y} + \ln(x - y)$. (Ici D_f est le demi-plan ouvert $\{(x, y)/x > y\}$).
Alors $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = e^{x+y} + \frac{1}{x - y}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = e^{x+y} - \frac{1}{x - y}$.

3.2 Développement limité d'ordre 1

Soit f une fonction de classe C^1 sur un ouvert U de \mathbb{R}^2 et $M_0 = (x_0, y_0)$ un point de U .
Il existe un voisinage V de M_0 tel que pour tout point $M = (x, y)$ de V :

Théorème 2 :
$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + (x - x_0)\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) + (y - y_0)\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) + d(M_0, M)\epsilon(x, y)$$

avec :
$$\lim_{(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)} \epsilon(x, y) = 0.$$

Autrement dit, toute fonction de classe C^1 en (x_0, y_0) admet une approximation affine en ce point.

Autre écriture du développement limité :

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + h\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) + k\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) + \sqrt{h^2 + k^2}\epsilon(h, k).$$

3.3 Dérivées partielles d'ordre 2

Définition 10 : Une fonction de classe C^1 sur un ouvert U admet des dérivées partielles d'ordre 2 en un point (x_0, y_0) de U (resp. sur U) si, et seulement si, ses deux dérivées partielles d'ordre 1 admettent elles-mêmes des dérivées partielles d'ordre 1 par rapport à x et à y en (x_0, y_0) (resp. sur U). On note :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) (x_0, y_0) = f''_{x^2}(x_0, y_0)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) (x_0, y_0) = f''_{xy}(x_0, y_0)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) (x_0, y_0) = f''_{yx}(x_0, y_0)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) (x_0, y_0) = f''_{y^2}(x_0, y_0)$$

Théorème 3 : Soit f une fonction définie sur un ouvert U de \mathbb{R}^2 et admettant des dérivées partielles d'ordre 2 $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$ et $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$ dans un voisinage de $M_0 = (x_0, y_0)$.
Si ces deux dérivées partielles sont continues en (x_0, y_0) , alors elles sont égales en ce point.

Ce théorème est appelé **théorème de Schwarz**.

Définition 11 : Une fonction f est de classe C^2 en un point (x_0, y_0) (resp. sur un ouvert U) si f admet des dérivées partielles d'ordre 2 toutes continues en (x_0, y_0) (resp. sur U).

Dans ce cas le théorème de Schwarz s'applique : l'ordre dans lequel on dérive, par rapport à x puis par rapport à y , ou l'inverse, n'a pas d'importance.

Notation de Monge : En un point donné (x_0, y_0) , il est d'usage de noter, quand il n'y a pas d'ambiguïté sur le point concerné :

$$p = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \quad q = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$$

$$r = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \quad s = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0, y_0) \quad t = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)$$

3.4 Développement limité d'ordre 2

Soit f une fonction de classe C^2 sur un ouvert U de \mathbb{R}^2 et $M_0 = (x_0, y_0)$ un point de U . Il existe un voisinage V de M_0 tel que pour tout point $M = (x_0 + h, y_0 + k)$ de V :

Théorème 4 :

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + ph + qk + r\frac{h^2}{2} + shk + t\frac{k^2}{2} + (h^2 + k^2)\epsilon(h, k)$$

où ϵ est une fonction de deux variables de limite nulle en $(0,0)$.

4 Extremums d'une fonction de deux variables

Définition 12 : La fonction f définie sur un ouvert U admet un **maximum local** (ou relatif) en un point (x_0, y_0) si il existe un voisinage V de (x_0, y_0) tel que pour tout point (x, y) de V , $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$. De même, f admet un **minimum local** au point (x_0, y_0) si il existe un voisinage V de (x_0, y_0) tel que pour tout point (x, y) de V , $f(x, y) \geq f(x_0, y_0)$.

Exemple : Soit $f(x, y) = x^2 + y^2$.

Pour tout couple de réels (x, y) , $f(x, y) \geq 0$, et $f(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = 0$ et $y = 0$.

Donc f admet un minimum au point $(0,0)$. (Ici c'est même un minimum global, ou absolu.)

Définition 13 : un point (x_0, y_0) où les deux dérivées partielles d'ordre 1 de f sont égales à 0 est appelé un **point critique** de f .

Théorème 5 : Si une fonction f de classe C^2 sur un ouvert U de \mathbb{R}^2 admet un extremum local au point (x_0, y_0) , ce point est un point critique de f .

En effet si f admet un minimum (resp. un maximum) en (x_0, y_0) , f étant de classe C^2 au voisinage de ce point, les *fonctions partielles* $x \mapsto f(x, y_0)$ et $y \mapsto f(x_0, y)$ admettent aussi un minimum (resp. un maximum) respectivement en x_0 et en y_0 , par conséquent leurs dérivées, c'est-à-dire les dérivées partielles d'ordre 1 de f , s'annulent en (x_0, y_0) .

Examinons à présent la réciproque :

Soit (x_0, y_0) un point critique de f , alors le développement limité de f au voisinage de ce point s'écrit :

$$f(x_0 + h, y_0 + k) - f(x_0, y_0) = r\frac{h^2}{2} + shk + t\frac{k^2}{2} + (h^2 + k^2)\epsilon(h, k)$$

en utilisant les notations de Monge.

Cette différence sera donc du signe de $r\frac{h^2}{2} + shk + t\frac{k^2}{2}$, pour h et k assez petits.

$$\text{Posons } Q(h, k) = r\frac{h^2}{2} + shk + t\frac{k^2}{2} = \frac{k^2}{2} \left(r \left(\frac{h}{k} \right)^2 + 2s \frac{h}{k} + t \right)$$

Le signe de $Q(h, k)$ est celui du trinôme $rX^2 + 2sX + t$.

Son discriminant réduit est : $\Delta = s^2 - rt$. Si ce discriminant est strictement négatif, le trinôme n'a pas de racine et reste du signe de r sur \mathbb{R} .

On peut en déduire que le signe de la différence $f(x, y) - f(x_0, y_0)$ est constant dans un voisinage de (x_0, y_0) . Si Δ est strictement positif, le trinôme $rX^2 + 2sX + t$ change de signe sur \mathbb{R} , donc l'expression $Q(h, k)$ change de

signe au voisinage de $(0, 0)$, donc la différence $f(x, y) - f(x_0, y_0)$ change de signe dans un voisinage de (x_0, y_0) .
D'où le théorème :

Théorème 6 :

Soit f une fonction de classe C^2 sur un ouvert U
et soit (x_0, y_0) un point de U tel que $p = q = 0$.

- Si $rt - s^2 > 0$ f admet un extremum en ce point, un minimum si $r > 0$, un maximum si $r < 0$.
- Si $rt - s^2 < 0$ il n'y a pas d'extremum en ce point.
- Si $rt - s^2 = 0$, on ne peut pas conclure par cette méthode :
il faut alors faire une étude du signe de $f(x, y) - f(x_0, y_0)$.

Conclusion : pour chercher les extremums éventuels d'une fonction f de deux variables, sur un ouvert U :

- Chercher les points critiques de f , ce qui revient à résoudre le système de deux équations à deux inconnues :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0$$

- Pour chacun des points trouvés, calculer $rt - s^2$, et conclure à l'aide du théorème 6.

Exemple : Soit $f(x, y) = x^3 + 3xy^2 - 15x - 12y$.

Ses dérivées partielles d'ordre 1 et 2 sont :

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) &= 3x^2 + 3y^2 - 15 \text{ et } \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 6xy - 12 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) &= 6x, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = 6y, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = 6x \end{aligned}$$

On cherche d'abord les points critiques en résolvant le système $p = q = 0$:

$$\begin{aligned} \begin{cases} 3x^2 + 3y^2 - 15 = 0 \\ 6xy - 12 = 0 \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} y = \frac{2}{x} \\ x^2 + \frac{4}{x^2} - 5 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = \frac{2}{x} \\ x^4 - 5x^2 + 4 = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} y = \frac{2}{x} \\ x^2 = 1 \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} y = \frac{2}{x} \\ x^2 = 4 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 \\ y = 2 \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} x = -1 \\ y = -2 \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} x = 2 \\ y = 1 \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} x = -2 \\ y = -1 \end{cases} \end{aligned}$$

On a donc 4 points critiques : $A = (1, 2)$, $B = (-1, -2)$, $C = (2, 1)$, $D = (-2, -1)$.

Pour chacun d'entre eux calculons $rt - s^2$:

- Pour A et pour B : $rt - s^2 = 36(1 - 4) < 0$: f n'admet pas d'extremum en ces points.
- Pour C : $rt - s^2 = 108 > 0$ et $r > 0$: la fonction f admet un minimum local au point $(2, 1)$, et ce minimum vaut $f(2, 1) = -28$.
- Pour D : $rt - s^2 = 108 > 0$ et $r < 0$: la fonction f admet un maximum local au point $(-2, -1)$, et ce minimum vaut $f(-2, -1) = 28$.