

# Chapitre 5. Réductions des endomorphismes

## Table des matières

<b>1 Rappels techniques</b>	<b>2</b>
1.1 Matrices diagonales . . . . .	2
1.2 Matrices semblables . . . . .	2
1.3 Matrice diagonalisable . . . . .	2
<b>2 Valeurs propres et vecteurs propres d'un endomorphisme</b>	<b>2</b>
<b>3 Propriétés des éléments propres</b>	<b>3</b>
3.1 Valeur propre nulle . . . . .	3
3.2 Intersection de deux SEP . . . . .	3
3.3 Réunion de bases de SEP . . . . .	3
<b>4 Diagonalisation d'un endomorphisme</b>	<b>4</b>
<b>5 Diagonalisation d'une matrice</b>	<b>5</b>
<b>6 Propriétés des valeurs propres d'une matrice</b>	<b>6</b>
6.1 Matrice triangulaire . . . . .	6
6.2 Matrice inversible . . . . .	6
6.3 Matrices symétriques . . . . .	6
6.4 Matrices à une seule valeur propre . . . . .	6
6.5 Combinaison linéaire de matrices . . . . .	6
6.5.1 1 <sup>er</sup> cas : Combinaison linéaire de $A$ et de $I_n$ . . . . .	6
6.5.2 2 <sup>eme</sup> cas : Combinaison linéaire de matrices ayant les mêmes vecteurs propres . . . . .	7
<b>7 Polynôme annulateur</b>	<b>7</b>
<b>8 Matrices CL</b>	<b>7</b>
<b>9 Commutant d'une matrice, d'un endomorphisme</b>	<b>8</b>
<b>10 Trace d'une matrice</b>	<b>9</b>

# 1 Rappels techniques

## 1.1 Matrices diagonales

**Définition 1 :** Une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est dite *diagonale* si tous ses coefficients *non diagonaux* sont nuls.

$$\text{Notation : } \text{diag}(1, 0, 4) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

**Puissances successives d'une matrice diagonale :** Si  $D = \text{diag}(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ ,  $D^p = \text{diag}(\alpha_1^p, \alpha_2^p, \dots, \alpha_n^p)$ .

## 1.2 Matrices semblables

**Définition 2 :** Deux matrices  $A$  et  $B$  sont dites *semblables* si il existe une matrice  $P$  inversible telle que  $B = P^{-1}AP$ .

**Remarque :** La matrice identité  $I_n$  n'est semblable qu'à elle-même.

## 1.3 Matrice diagonalisable

**Définition 3 :** Une matrice  $A$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est dite *diagonalisable* si  $A$  est semblable à une matrice diagonale. **Exemple :** Soit  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & -2 \\ 2 & -2 & 5 \end{pmatrix}$ . On pose  $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$

$$\text{Le calcul donne : } P^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & 1 & -2 \\ -2 & 2 & 2 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \text{ puis : } P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

**Intérêt :** Diagonaliser une matrice est utile, par exemple, pour calculer les puissances successives de cette matrice. En effet, s'il existe deux matrices  $P$  et  $D$ , avec  $P$  inversible et  $D$  diagonale telles que  $A = PDP^{-1}$ , alors pour tout entier naturel  $n$  on a :

$$A^n = P D^n P^{-1}$$

(à démontrer par récurrence). Or  $D^n$  est facile à calculer.

Le problème est donc : comment trouver une matrice  $P$  et une matrice  $D$  telle que  $A = PDP^{-1}$ ? Et tout d'abord, une matrice  $A$  étant donnée, existe-t-il toujours des matrices  $P$  et  $D$  répondant à la question?

# 2 Valeurs propres et vecteurs propres d'un endomorphisme

Soit  $E$  un espace vectoriel et  $f$  un endomorphisme de  $E$ .

**Définition 4 :** Une *valeur propre* de  $f$  est un réel  $\lambda$  tel qu'il existe un vecteur non nul  $u$  de  $E$  tel que :  $f(u) = \lambda u$ . L'ensemble des valeurs propres de  $f$  est appelé le *spectre* de  $f$ .

**Remarque :**  $\lambda$  est valeur propre de  $f \Leftrightarrow \text{Ker}(f - \lambda id) \neq \{\vec{0}\}$

**Conséquence :** Si l'espace vectoriel  $E$  est de dimension finie, et que  $A$  est la matrice de  $f$  par rapport à une base  $B$ , une valeur propre  $\lambda$  de  $f$  est un réel tel que **la matrice  $A - \lambda I$  n'est pas inversible**, c'est-à-dire tel que le système  $(A - \lambda I)X = 0$  n'est pas un système de Cramer. Pour trouver les valeurs propres de  $f$  il suffit donc de mettre ce système sous forme triangulaire et de déterminer alors les valeurs de  $\lambda$  pour lesquelles l'un des pivots est nul.

**Exemple 1 :** Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  de matrice  $A$  dans la base canonique, avec

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

En écrivant le système  $(A - \lambda I)X = 0$  sous forme de matrice complète :

$$\begin{array}{ccc|c} 2 - \lambda & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 - \lambda & 0 \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 - \lambda & 0 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 & 0 \\ 2 - \lambda & 1 & 1 & 0 \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 - \lambda & 0 \\ 0 & 1 - \lambda & -1 + \lambda & 0 \\ 0 & -1 + \lambda & -3 + 4\lambda - \lambda^2 & 0 \end{array}$$

$$\Leftrightarrow \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 - \lambda & 0 \\ 0 & 1 - \lambda & -1 + \lambda & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda^2 + 5\lambda - 4 & 0 \end{array}$$

Le système n'est pas de Cramer si, et seulement si,  $1 - \lambda = 0$  ou  $-\lambda^2 + 5\lambda - 4 = 0$ . Les solutions de cette équation sont 1 et 4, donc les valeurs propres de  $f$  sont 1 et 4.

**Définition 5 :**  $u$  est vecteur propre de  $f$  si, et seulement si, il existe un réel  $\lambda$  tel que  $f(u) = \lambda u$  et  $u \neq \{\vec{0}\}$ . On dit que  $u$  est vecteur propre associé à la valeur propre  $\lambda$ .

**Définition 6 :** Le sous-espace propre de  $f$  associé à la valeur propre  $\lambda$  est l'ensemble des vecteurs  $u$  de  $E$  tel que  $f(u) = \lambda u$ . C'est donc l'ensemble des vecteurs propres de  $f$  associés à  $\lambda$ , plus le vecteur nul.

Notation :  $E_\lambda = \{u \in E / f(u) = \lambda u\}$

**Remarque 1 :**  $E_0 = \text{Ker}(f)$

**Remarque 2 :**  $E_\lambda$  est l'ensemble solution du système  $(A - \lambda I)X = 0$ , si  $E$  est de dimension finie et  $A$  est la matrice de  $f$  par rapport à une certaine base de  $E$ .

**Exemple 1 (suite) :** Cherchons les sous-espaces propres respectivement associés à 1 et 4.

$$\boxed{E_1} : f(u) = u \Leftrightarrow (A - I)X = 0 \Leftrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Leftrightarrow z = -x - y$$

d'où :  $E_1 = \{(x, y, -x - y) / (x, y) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}((1, 0, -1), (0, 1, -1))$

$$\boxed{E_4} : f(u) = 4u \Leftrightarrow (A - 4I)X = 0 \Leftrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & -3 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Leftrightarrow \begin{cases} y = z \\ x = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = z \\ x = -y + 2z \end{cases} \Leftrightarrow$$

d'où :  $E_4 = \{(z, z, z) / z \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}((1, 1, 1))$

**Théorème 1 :**  $E_\lambda$  est un sous-espace vectoriel de  $E$

dém : En effet,  $E_\lambda = \text{Ker}(f - \lambda id)$ .

### 3 Propriétés des éléments propres

#### 3.1 Valeur propre nulle

**Théorème 2 :**  $f$  a pour valeur propre 0  $\Leftrightarrow A$  n'est pas inversible  $\Leftrightarrow f$  n'est pas bijectif.

Ce théorème s'utilise aussi bien en prenant le contraire de chaque affirmation.

#### 3.2 Intersection de deux SEP

**Théorème 3 :** Si  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  sont deux valeurs propres de  $f$ ,  $E_{\lambda_1} \cap E_{\lambda_2} = \{\vec{0}\}$

dém : Soit  $u \in E_{\lambda_1} \cap E_{\lambda_2}$  : alors  $f(u) = \lambda_1 u$  et  $f(u) = \lambda_2 u$  d'où  $\lambda_1 u = \lambda_2 u$  et donc, comme  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ ,  $u = \vec{0}$ .

Dans les théorèmes suivant on appelle  $n$  la dimension de  $E$ .

#### 3.3 Réunion de bases de SEP

**Théorème 4 :** Soit  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p$  les différentes valeurs propres de  $f$ , et  $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2, \dots, \mathcal{B}_p$  des bases respectives des SEP  $E_{\lambda_1}, E_{\lambda_2}, \dots, E_{\lambda_p}$ . Alors :  $\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2 \cup \dots \cup \mathcal{B}_p$  est une famille libre de vecteurs de  $E$

**Exemple 1 (suite) :** Comme  $E_1 = Vect((1, 0, -1), (0, 1, -1))$  et  $E_4 = Vect((1, 1, 1))$ , les trois vecteurs  $(1, 0, -1)$ ,  $(0, 1, -1)$ ,  $(1, 1, 1)$  constituent une famille libre de  $\mathbb{R}^3$  et, par un argument de dimension, une base de  $\mathbb{R}^3$ .

**Conséquence :**

Si  $E$  est de dimension finie, le nombre de valeurs propres de  $f$  est au maximum égal à la dimension de  $E$ . En effet le nombre de vecteurs d'une famille libre de  $E$  est toujours inférieur ou égal à la dimension de  $E$ .

## 4 Diagonalisation d'un endomorphisme

**Définition 7 :** Un endomorphisme  $f$  d'un espace vectoriel  $E$  de dimension finie est dit *diagonalisable* si, et seulement si, il existe une base de  $E$  dans laquelle la matrice de  $f$  est *diagonale*.

**Exemple 1 (suite) :** Soit  $u_1 = (1, 0, -1)$ ,  $u_2 = (0, 1, -1)$ ,  $u_3 = (1, 1, 1)$ . On a vu que  $(u_1, u_2, u_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ . On sait aussi que :  $f(u_1) = u_1$ ,  $f(u_2) = u_2$ ,  $f(u_3) = 4u_3$ . Donc la matrice de  $f$  par rapport à la base  $(u_1, u_2, u_3)$  est :

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$f$  est donc diagonalisable. D'autre part la matrice de passage de la base canonique vers la base  $(u_1, u_2, u_3)$  est :

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

On pourrait vérifier que :  $D = P^{-1}AP$ .

**Remarque :** Soit  $\mathcal{B}'' = (u_3, u_1, u_2)$ , alors la matrice de  $f$  dans cette autre base sera :

$$D' = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Une base dans laquelle  $f$  se “diagonalise” n'est donc pas définie de façon unique.

**Théorème 5 :**  $f$  est diagonalisable  $\Leftrightarrow$  il existe une base de  $E$  constituée de vecteurs propres de  $f$ .

dém :

$\Leftarrow$  Supposons qu'il existe une base de vecteurs propres de  $f$ ,  $u_1, u_2, \dots, u_n$ , respectivement associés aux valeurs propres  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ . Alors la matrice de  $f$  dans cette base est  $diag(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$ .

$\Rightarrow$  Supposons qu'il existe une base  $(v_1, v_2, \dots, v_n)$  dans laquelle la matrice de  $f$  est diagonale :  $diag(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ . Alors c'est que :  $f(v_1) = \alpha_1 v_1$ ,  $f(v_2) = \alpha_2 v_2, \dots, f(v_n) = \alpha_n v_n$ . La base  $(v_1, v_2, \dots, v_n)$  est bien constituée de vecteurs propres.

**Théorème 6 :**  $f$  est diagonalisable  $\Leftrightarrow$  la somme des dimensions des SEP est égale à  $n$ .

dém : Avec les notations précédentes, supposons que chaque SEP  $E_{\lambda_k}$  ait une base  $\mathcal{B}_k$ , pour  $k$  de 1 à  $p$ . On sait que la réunion  $\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2 \cup \dots \cup \mathcal{B}_p$  est une famille libre, qui comporte  $n$  vecteurs. Donc c'est une base de  $E$  constituée de vecteurs propres.

**Théorème 7 :** Si  $f$  admet  $n$  valeurs propres distinctes,  $f$  est diagonalisable

dém : Si  $f$  a  $n$  valeurs propres distinctes, il y a  $n$  SEP distincts, chacun a une base  $\mathcal{B}_k$ , et  $\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2 \cup \dots \cup \mathcal{B}_p$  est une famille libre. Or une famille libre de  $E$  a au maximum  $n$  vecteurs : c'est donc qu'il y a un seul vecteur par base (chaque SEP est de dimension 1) et ces  $n$  vecteurs constituent une base de vecteurs propres.

**Exemple 2 :** Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  de matrice  $A$  dans la base canonique, avec  $A = \begin{pmatrix} -5 & 9 & -14 \\ -2 & 2 & -4 \\ 1 & -3 & 4 \end{pmatrix}$ .

On obtient :  $Spec(f) = \{0, -1, 2\}$ . Comme  $\mathbb{R}^3$  est de dimension 3 et que  $f$  a 3 valeurs propres distinctes,  $f$  est diagonalisable.

## 5 Diagonalisation d'une matrice

Soit  $A$  une matrice appartenant à  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

**Théorème 8 :**

*A est diagonalisable si, et seulement si, l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  canoniquement associé à  $A$  est diagonalisable.*

*dém :* Si  $f$  est diagonalisable, il existe une base  $\mathcal{B} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$  de vecteurs propres, donc il existe des réels  $\lambda_i$ , pour  $i$  de 1 à  $n$ , tel que :  $f(u_i) = \lambda_i u_i$ ; dans la base  $\mathcal{B}$  la matrice de  $f$  est  $D = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$ , et si  $P$  est la matrice de passage de la base canonique vers la base  $\mathcal{B}$ , on a bien :  $D = P^{-1}AP$ .

Réciproquement, si la relation  $D = P^{-1}AP$  est vérifiée pour une certaine matrice  $P$ , on en déduit la base de vecteurs propres de  $f$ , ce qui prouve que  $f$  est diagonalisable.

*Dans la pratique la question est souvent posée sous la forme : la matrice  $A$  est-elle diagonalisable ? On peut de fait se passer de l'étape "endomorphisme de  $\mathbb{R}^n$ ", si on utilise les notions de valeurs propres et vecteurs propres d'une matrice.*

**Définition 8 :**

- Les valeurs propres d'une matrice  $A$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  sont les réels  $\lambda$  tels que la matrice  $A - \lambda I$  n'est pas inversible.
- Un vecteur propre de  $A$  est un élément non nul  $X$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  tel que  $AX = \lambda X$ .
- Le sous-espace propre de  $A$  associé à  $\lambda$  est l'ensemble des éléments  $X$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  tels que  $AX = \lambda X$ .

**Remarque :** Quand on cherche un SEP d'une matrice, on résout un système linéaire  $AX = \lambda X$  dans  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ , c'est-à-dire qu'on écrit les solutions de ce système sous forme de **matrices colonnes**.

**Exemple 3 :** Soit  $A = \begin{pmatrix} 7 & 3 & 0 \\ 3 & 7 & 4 \\ 0 & 4 & 7 \end{pmatrix}$ . Chercher les valeurs propres et les sous-espaces propres de  $A$ , et en déduire deux matrices  $A'$  et  $P$  telles que  $A' = P^{-1}AP$ .

On étudie le système linéaire  $(A - \lambda I)X = 0$ , sous forme de matrice complète :

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 7-\lambda & 3 & 0 & | & 0 \\ 0 & 4 & 7-\lambda & | & 0 \\ 3 & 7-\lambda & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & 7-\lambda & | & 0 \\ 0 & 0 & (7-\lambda)(\lambda^2-14\lambda+24) & | & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 & 7-\lambda & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & 7-\lambda & | & 0 \\ 7-\lambda & 3 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 & 7-\lambda & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & 7-\lambda & | & 0 \\ 0 & -40+14\lambda-\lambda^2 & -4(7-\lambda) & | & 0 \end{pmatrix}$$

Le système n'est pas de Cramer si, et seulement si,  $\lambda = 7$  ou  $\lambda = 2$  ou  $\lambda = 12$  : ces trois nombres sont les valeurs propres de  $A$ .

- Si  $\lambda = 2$  le système s'écrit :

$$\begin{pmatrix} 3 & 5 & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & 5 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -\frac{5}{4}z \\ 3x = -5y - 4z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -\frac{5}{4}z \\ x = \frac{3}{4}z \end{cases} \text{ d'où } E_2 = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \\ -\frac{5}{4} \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ 4 \end{pmatrix} \right)$$

- Si  $\lambda = 7$  le système s'écrit :

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} y = 0 \\ x = -\frac{4}{3}z \end{cases} \text{ d'où } E_7 = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$$

- Si  $\lambda = 12$  le système s'écrit :

$$\begin{pmatrix} 3 & -5 & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & -5 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} y = \frac{5}{4}z \\ 3x = 5y - 4z = \frac{9}{4}z \end{cases} \text{ d'où } E_{12} = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 4 \end{pmatrix} \right)$$

Posons :  $P = \begin{pmatrix} 3 & -4 & 3 \\ -5 & 0 & 5 \\ 4 & 3 & 4 \end{pmatrix}$  et  $A' = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix}$ . Alors on peut vérifier que :  $A' = P^{-1}AP$ .

*En résumé :*

Soit  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , ayant  $p$  valeurs propres.

- $p \leq n$
  - La somme des dimensions des sous-espaces propres est inférieure ou égale à  $n$ .
  - $A$  est diagonalisable si, et seulement si, la somme des dimensions des SEP est égale à  $n$ .
- Théorème 9 :** Soit alors la matrice  $P$  dont les colonnes sont des vecteurs propres formant une base de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ , la matrice  $A' = P^{-1}AP$  est alors diagonale et ses coefficients diagonaux sont les valeurs propres de  $A$ .
- Si  $A$  admet  $n$  valeurs propres distinctes,  $A$  est diagonalisable, et tous ses SEP sont de dimension 1.

## 6 Propriétés des valeurs propres d'une matrice

### 6.1 Matrice triangulaire

Si  $A$  est triangulaire, ses valeurs propres sont ses coefficients diagonaux.

**Exemple :** Soit  $A = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 0 \\ 5 & -1 & 19 \end{pmatrix}$  alors  $\text{Spec}(A) = \{-3, 1, 19\}$ , et comme les 3 valeurs propres sont distinctes, on peut dire que  $A$  est diagonalisable.

### 6.2 Matrice inversible

En transposant le théorème 2 aux valeurs propres de matrices, on obtient :

$A$  inversible  $\Leftrightarrow 0$  n'est pas valeur propre de  $A$   
 $A$  non inversible  $\Leftrightarrow 0$  est valeur propre de  $A$

### 6.3 Matrices symétriques

**Théorème 10 :** Si  $A$  est symétrique, alors  $A$  est diagonalisable. *(Théorème admis)*

### 6.4 Matrices à une seule valeur propre

Supposons que  $A$  ait une seule valeur propre, notée  $\alpha$ .

Alors, si  $A$  est diagonalisable,  $A$  est semblable à  $\text{diag}(\alpha, \alpha, \dots, \alpha) = \alpha I_n$ , c'est-à-dire : il existe une matrice  $P$  inversible telle que  $P^{-1}AP = \alpha I_n$ , soit :  $A = P(\alpha I_n)P^{-1} = \alpha P I_n P^{-1} = \alpha I_n$ , d'où le résultat :

Si une matrice  $A$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  a une seule valeur propre

- Soit  $A$  est une matrice scalaire
- Soit  $A$  n'est pas diagonalisable.

### 6.5 Combinaison linéaire de matrices

#### 6.5.1 1<sup>er</sup> cas : Combinaison linéaire de $A$ et de $I_n$

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telle que  $\text{Spec}(A) = \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p\}$ , et  $M = xA + yI_n$ .

**Théorème 12 :** Alors  $\text{Spec}(M) = \{x\lambda_i + y / 1 \leq i \leq p\}$ , et  $M$  a les mêmes sous-espaces propres que  $A$ . En particulier, si  $A$  est diagonalisable,  $M$  est aussi diagonalisable.

dém : Soit  $\lambda_i$  une valeur propre de  $A$ , et  $X_i$  un vecteur propre associé à  $\lambda_i$ .

Alors  $MX_i = (xA + yI_n)X_i = xAX_i + yX_i = x\lambda_i X_i + yX_i = (x\lambda_i + y)X_i$

donc  $X_i$  est vecteur propre de la matrice  $M$ , associé à la valeur propre  $x\lambda_i + y$ .

De plus si  $P$  est une matrice inversible telle que  $P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) = A'$ , alors

$$\begin{aligned} P^{-1}MP &= P^{-1}(xA)P + P^{-1}(yI_n)P \\ &= xP^{-1}AP + yP^{-1}P \\ &= xA' + yI_n \\ &= \text{diag}(x\lambda_1 + y, x\lambda_2 + y, \dots, x\lambda_n + y) \end{aligned}$$

### 6.5.2 2<sup>eme</sup> cas : Combinaison linéaire de matrices ayant les mêmes vecteurs propres

**Théorème 13 :**

Soit  $A$  et  $B$  deux matrices de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles qu'il existe une base  $(U_1, U_2, \dots, U_n)$  où chaque vecteur  $U_i$  est vecteur propre de  $A$  associé à  $\lambda_i$ , et vecteur propre de  $B$  associé à  $\mu_i$ , et  $M = xA + yB$ .

Alors la base  $(U_1, U_2, \dots, U_n)$  est aussi une base de vecteurs propres de  $M$ , et les valeurs propres correspondantes sont  $x\lambda_i + y\mu_i$ .

dém :  $MU_i = (xA + yB)U_i = x\lambda_i U_i + y\mu_i U_i = (x\lambda_i + y\mu_i)U_i$

## 7 Polynôme annulateur

**Exemple :** Soit  $A = \begin{pmatrix} -9 & 4 & 4 \\ -8 & 3 & 4 \\ -16 & 8 & 7 \end{pmatrix}$ . Calculer la matrice  $A^2 - 2A - 3I_3$  et en déduire les valeurs propres de  $A$ .

**Théorème 14 :**

Si  $X$  est vecteur propre de  $A$  associé à la valeur propre  $\lambda$ , alors :  

$$A^n X = \lambda^n X$$

dém :

- L'égalité est contenue dans l'hypothèse pour  $n = 1$ .
- Si elle est vraie au rang  $n$ ,

$$A^{n+1}X = A(A^nX) = A(\lambda^n X) = \lambda^n AX = \lambda^n \lambda X = \lambda^{n+1}X$$

L'égalité au rang  $n$  implique l'égalité au rang  $n + 1$ .

- Donc par récurrence, cette égalité est vraie pour tout entier naturel  $n$ .

**Suite de l'exemple :** On constate que  $A^2 - 2A - 3I_3 = 0$ . Soit à présent une valeur propre  $\lambda$  de  $A$  et  $X$  un vecteur propre associé. Alors :

$$(A^2 - 2A - 3I_3)X = 0$$

D'autre part :

$$(A^2 - 2A - 3I_3)X = \lambda^2 X - 2\lambda X - 3X = (\lambda^2 - 2\lambda - 3)X$$

Comme  $X \neq 0$ ,  $\lambda^2 - 2\lambda - 3 = 0$ , c'est-à-dire  $\lambda = -1$  ou  $\lambda = 3$ .

Donc si  $\lambda$  est valeur propre de  $A$ ,  $\lambda \in \{-1, 3\}$ . Ces deux nombres sont les seuls réels qui peuvent être des valeurs propres de  $A$ .

Le sont-ils réellement ? Pour le savoir, il suffit de calculer les SEP correspondants : si  $E_\lambda \neq \{\vec{0}\}$ , alors  $\lambda$  est valeur propre de  $A$ .

**Théorème 15 :** Soit  $P$  un polynôme tel que  $P(A)$  est la matrice nulle. Alors, si  $\lambda$  est valeur propre de  $A$ ,  $P(\lambda) = 0$ .

**Méthode :** Si on connaît un polynôme annulateur  $P$  de la matrice  $A$ , on résout l'équation  $P(\lambda) = 0$ , et on calcule les SEP associés aux valeurs trouvées.

## 8 Matrices CL

Soit  $C = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$  et  $L = (l_1 \ l_2 \ \dots \ l_n)$ , et  $A = CL = \begin{pmatrix} c_1 l_1 & c_1 l_2 & \cdots & c_1 l_n \\ c_2 l_1 & c_2 l_2 & \cdots & c_2 l_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_n l_1 & c_n l_2 & \cdots & c_n l_n \end{pmatrix}$

Cherchons les valeurs propres possibles de  $A$  par la méthode du polynôme annulateur.

$$A^2 = CLCL = C(LC)L$$

Posons  $\alpha = LC = c_1 l_1 + c_2 l_2 + \dots + c_n l_n$ , alors  $A^2 = \alpha CL = \alpha A$

Si  $P(x) = x^2 - \alpha x$ ,  $P$  est un polynôme annulateur de  $A$ . Ses valeurs propres sont donc solutions de l'équation :

$\lambda^2 - \alpha\lambda = 0$ , soit :  $\lambda = 0$  ou  $\lambda = \alpha$ .

$E_0$  : Le sous-espace propre associé à 0 est l'ensemble des matrices colonnes  $X$  vérifiant  $AX = 0$ .

$$CLX = 0 \Leftrightarrow C(LX) = 0 \Leftrightarrow LX = 0 \Leftrightarrow l_1x_1 + l_2x_2 + \dots + l_nx_n = 0$$

$E_0$  est l'ensemble solution d'un système d'une équation à  $n$  inconnues, donc c'est un SEV de  $\mathbb{R}^n$  de dimension  $n - 1$ . (On prend  $n - 1$  inconnues auxiliaires.)

$E_\alpha$  : On a deux cas.

- Si  $\alpha = 0$ , le calcul est déjà fait : on a alors un seul SEP pour  $A$ , de dimension  $n - 1$ , et par conséquent  $A$  n'est pas diagonalisable.

- Si  $\alpha \neq 0$  : comme  $\dim(E_0) = n - 1$ ,  $\dim(E_\alpha) \leq 1$ .

Or,  $AC = CLC = C(LC) = \alpha C$ , donc  $C$  est vecteur propre de  $A$  associé à  $\alpha$ . Comme  $C \neq 0$ ,  $\dim(E_\alpha) = 1$ , et finalement  $E_\alpha = Vect(C)$ .

Dans ce cas la matrice  $A$  est diagonalisable. Elle est semblable par exemple à :

$$A' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & & & \vdots \\ 0 & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & 0 & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

**Exemple :** Soit  $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 3 & -3 & -6 \\ 2 & -2 & -4 \end{pmatrix}$

On constate que les trois lignes de cette matrice sont proportionnelles entre elles, donc :

$$A = CL = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} (1 \quad -1 \quad -2)$$

On a :  $\alpha = LC = (1 \quad -1 \quad -2) \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} = -8$  et  $Spec(A) = \{0, -8\}$

$E_{-8} = Vect \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$  et  $E_0 = Vect \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

On peut prendre :  $P = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $A' = \begin{pmatrix} -8 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

**Retour sur l'exemple 1 :**  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = I + J$ , avec  $J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

or  $J = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} (1 \quad 1 \quad 1) = CL$ , avec :  $LC = 3$  donc  $J$  a pour valeur propres 0 et 3, donc d'après le théorème 12 la matrice  $A$  a pour valeurs propres 1 et 4.

## 9 Commutant d'une matrice, d'un endomorphisme

**Rappel :** Le commutant d'une matrice  $A$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est :  $\mathcal{C}(A) = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / MA = AM\}$   
On a vu que  $\mathcal{C}(A)$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

**Exemple :** Soit  $A = \begin{pmatrix} 16 & 4 & -4 \\ -18 & -4 & 5 \\ 30 & 8 & -7 \end{pmatrix}$

Soit  $U_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $U_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $U_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$

- Montrer que  $(U_1, U_2, U_3)$  est une base de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ , formée de vecteurs propres de  $A$ .
- Soit  $P$  la matrice de passage de la base canonique de  $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$  vers la base  $(U_1, U_2, U_3)$ , et  $A' = P^{-1}AP$ .  
Montrer que :  $MA = AM \Leftrightarrow M'A' = A'M'$ , où  $M' = P^{-1}MP$ .

- Calculer toutes les matrices  $M'$  qui commutent avec  $A'$ .
- En déduire que  $\mathcal{C}(A)$  est un espace vectoriel de dimension 3, dont on précisera une base.

Réponse :

- On trouve  $AU_1 = 0$ ,  $AU_2 = U_2$ ,  $AU_3 = 4U_3$
- 

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \end{pmatrix}, \quad A' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$MA = AM \Leftrightarrow PM'P^{-1}PA'P^{-1} = PA'P^{-1}PM'P^{-1} \Leftrightarrow PM'A'P^{-1} = PA'M'P^{-1} \Leftrightarrow M'A' = A'M'$$

- 
- $$\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & b & 4c \\ 0 & e & 4f \\ 0 & h & 4i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ d & e & f \\ 4g & 4h & 4i \end{pmatrix}$$
- $$\Leftrightarrow b = c = d = g = 0, \quad h = 4h, \quad f = 4f \quad \Leftrightarrow \quad b = c = d = g = h = f = 0$$

Donc  $M'A' = A'M'$  si, et seulement si,  $M'$  est diagonale.

- On pose alors  $M' = \begin{pmatrix} x & 0 & 0 \\ 0 & y & 0 \\ 0 & 0 & z \end{pmatrix}$ , et on a  $P^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & 1 \\ -4 & -1 & 1 \end{pmatrix}$  et donc :

$$M = PM'P^{-1} = \begin{pmatrix} -3x + 4z & -x + z & x - z \\ 6x - 2y - 4z & 2x - z & -2x + y + z \\ -6x - 2y + 8z & -2x - 2z & 2x + y - 2z \end{pmatrix}$$

ou :  $M' = xJ_1 + yJ_2 + zJ_3$ , ce qui donne :  $M = xPJ_1P^{-1} + yPJ_2P^{-1} + zPJ_3P^{-1}$   
donc  $\mathcal{C}(A) = Vect(M_1, M_2, M_3)$ , avec  $M_i = PJ_iP^{-1}$ .

Dans certains problèmes l'accent est mis sur la recherche de commutant d'un *endomorphisme*. Il faut savoir démontrer le résultat suivant, dans chaque cas particulier :

**Théorème 16 :**

Soit  $u$  un vecteur propre de  $f$ , associé à une valeur propre  $\lambda$  tel que  $\dim(E_\lambda) = 1$ .  
Alors si  $g \circ f = f \circ g$ ,  $u$  est vecteur propre de  $g$ .

dém :

$$\begin{aligned} g \circ f(u) &= f \circ g(u) \\ \Leftrightarrow g(f(u)) &= f(g(u)) \\ \Leftrightarrow g(\lambda u) &= f(g(u)) \\ \Leftrightarrow f(g(u)) &= \lambda g(u) \end{aligned}$$

donc  $g(u) \in E_\lambda$ , et comme  $E_\lambda$  est une droite vectorielle, il existe un réel  $\alpha$  tel que  $g(u) = \alpha u$ , donc  $u$  est un vecteur propre de  $g$ .

*Conséquence* : Si un endomorphisme  $f$  d'un espace vectoriel  $E$  de dimension  $n$  a  $n$  valeurs propres distinctes, les endomorphismes  $g$  qui commutent avec  $f$  sont diagonalisables *dans la même base que f*. On utilise donc pour la diagonalisation la même matrice de passage.

## 10 Trace d'une matrice

**Définition 9 :** La trace d'une matrice est la somme de ses coefficients diagonaux.

Propriétés :

- $A \mapsto Tr(A)$  est une application linéaire de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  vers  $\mathbb{R}$ .
- $Tr(AB) = Tr(BA)$
- Si  $A$  et  $A'$  sont semblables,  $Tr(A) = Tr(A')$ .

En effet, si  $A' = P^{-1}AP$ ,  $Tr(A') = Tr(PA'P^{-1}) = Tr(A)$ .

Conséquence : Si  $A$  admet  $n$  valeurs propres distinctes,

$$Tr(A) = \sum_{i=1}^n \lambda_i$$